

**МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ І НАУКИ УКРАЇНИ  
НАЦІОНАЛЬНИЙ УНІВЕРСИТЕТ  
БІОРЕСУРСІВ І ПРИРОДОКОРИСТУВАННЯ  
УКРАЇНИ  
НАЦІОНАЛЬНИЙ НАУКОВИЙ ЦЕНТР «ІМЕСГ» НААН**



**ЗБІРНИК  
ТЕЗ ДОПОВІДЕЙ**

*VI Міжнародної науково-технічної конференції з нагоди  
112-ї річниці від дня народження*

*доктора технічних наук, професора,  
члена-кореспондента ВАСГНІЛ,  
віце-президента УАСГН*

**КРАМАРОВА  
Володимира Савовича  
(1906-1987)**

**«КРАМАРОВСЬКІ ЧИТАННЯ»**

**21-22 лютого 2019 року  
м. Київ**

УДК 621.87

## СИНТЕЗ ОПТИМАЛЬНИХ ПАРАМЕТРІВ ЧАСТОТНО-КЕРОВАНОГО ПУСКУ СТРІЧКОВОГО КОНВЕЄРА

**В. С. ЛОВЕЙКІН**, доктор технічних наук, професор,  
**Ю. О. РОМАСЕВІЧ**, доктор технічних наук, доцент,

**Р. А. КУЛЬПІН**, аспірант,

**Р. В. ГАРБУЗ**, магістр першого року навчання.

*Національний університет біоресурсів і природокористування України*

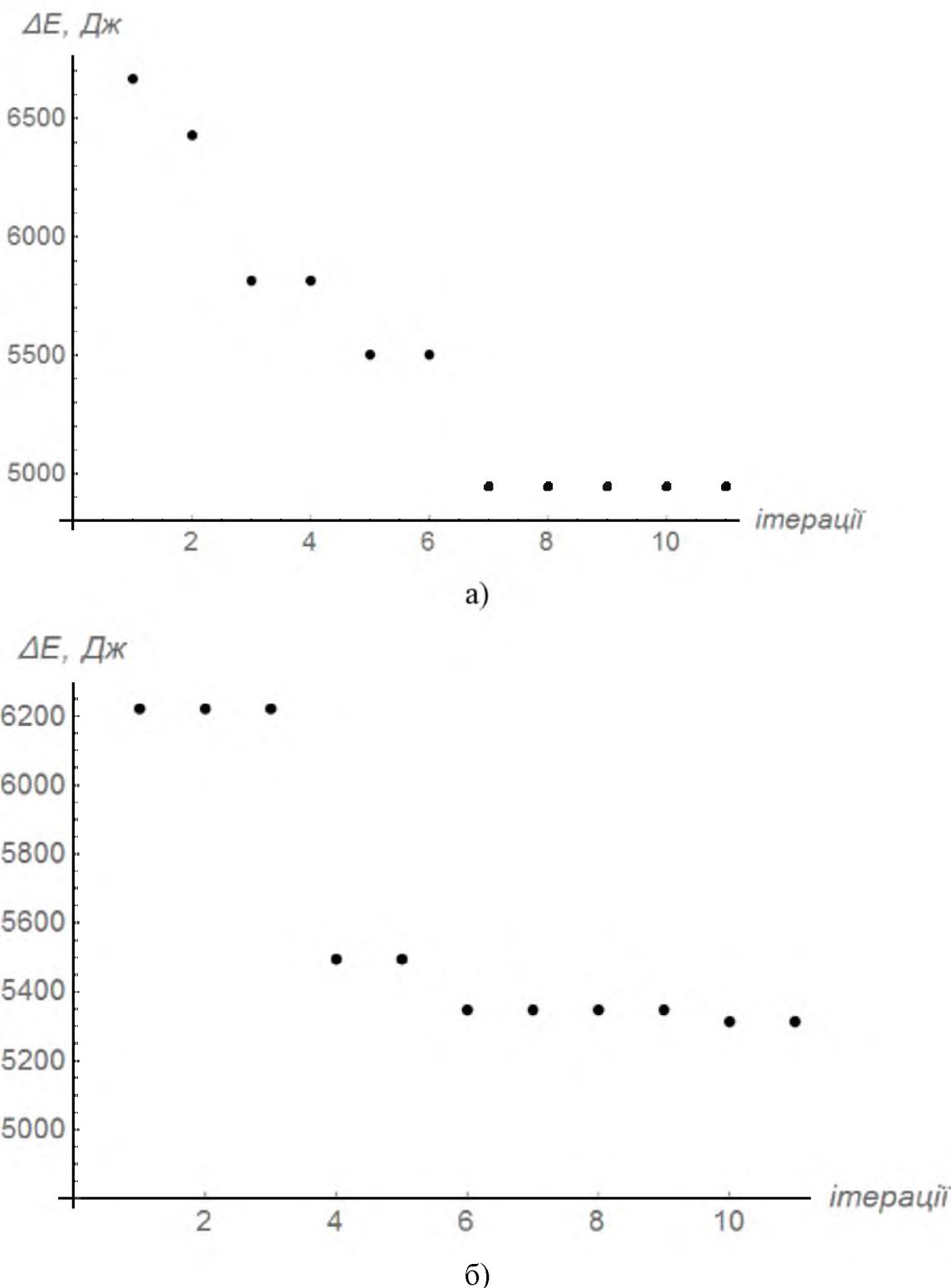
Значна кількість сучасних стрічкових конвеєрів, які працюють на різних об'єктах агропромислового комплексу України, обладнуються частотно-керованим приводом. Його застосування дає змогу знизити рівень динамічних навантажень у елементах конвеєра, підвищити енергоефективність та забезпечити високу продуктивність роботи.

Частотно-керовані приводи мають значну кількість налаштувань, змінюючи які можна цілеспрямовано впливати на енергоефективність переходних режимів руху конвеєра. Найбільш значимими із цих налаштувань є: профіль кривої наростання та спадання частоти напруги живлення приводу, початкова напруга живлення двигуна та тривалість наростання і спадання частоти напруги живлення.

Для того, щоб оцінити вплив цих налаштувань необхідно представити математичну модель стрічкового конвеєра у вигляді MISO-системи де входним вектором є вказані вище параметри частотно-керованого пуску, а вихідною є величина змінних електричних втрат приводу конвеєра.

Для проведення оптимізації параметрів частотно-керованого пуску конвеєра використано метод Cuckoo Search. Всі розрахунки виконані для стрічкового конвеєра КЛ 100-45-4-500-1П.

На рис. 1 наведено значення енерговтрат при пуску конвеєра в процесі виконання алгоритму Cuckoo Search.



**Рис. 1. Енерговтрати при пуску конвеєра в процесі виконання алгоритму оптимізації для характеристики наростання частоти напруги живлення: а) лінійної; б) S-подібної**

У результаті роботи алгоритму отримано наступні дані: початкове значення напруги живлення рівне номінальній напрузі, а тривалість розгону

рівна 0,12 сек – для лінійної характеристики пуску і 0,14 сек – для S-подібної характеристики наростання і спадання частоти напруги живлення.

Аналіз даних, що отримані у ході проведення оптимізації показує, що доцільно використовувати значну початкову напругу живлення при незначній тривалості переходного режиму.

Таким чином, у роботі отримано оптимальні за енергоефективністю значення частотно-керованого пуску стрічкового конвеєра. Розроблений підхід можна використати також для мінімізації інших небажаних критеріїв.